

新一代智能交通控制器

由清华大学研制的新一代智能交通控制器，是针对现有控制系统存在的不足，立足于顺应交通信号控制系统的国际发展趋势，在充分结合我国大中城市道路交通的实际情况基础上，开发出的适应我国混合交通特点的新一代智能化交通控制系统的硬件支持系统，着重解决体现交通控制先进性、适应性的多模式化、智能化、分布式、通用化和模块化问题。

(1) 多模式化

在硬件层上适应交通流的区域变化，优化目标上更具针对性，在控制战略模式上，适应一般交通量、繁重交通量、饱和交通量和过饱和交通量的多种控制方式；

(2) 智能化

把智能交通控制理论和技术（遗传算法、模糊控制和专家知识）融合到交通信号控制机和优化技术中，使交通信号控制器具有较强的实时控制、协调能力，适应智能交通系统发展的要求；

(3) 分布式

交通控制策略、结构和功能上都实现分布式控制，立足于“瘦中心”、“胖信号机”，使交通控制系统的实时性、适应性和可靠性得到明显的增强；

(4) 模块化和通用化

路口控制软件、交通信号控制机硬件都追求模块化和通用化，系统内部及与外部的通信（中心与中心、中心与外场、外场与外场之间）都实现通用、规范化。



图 1 信号机外形图

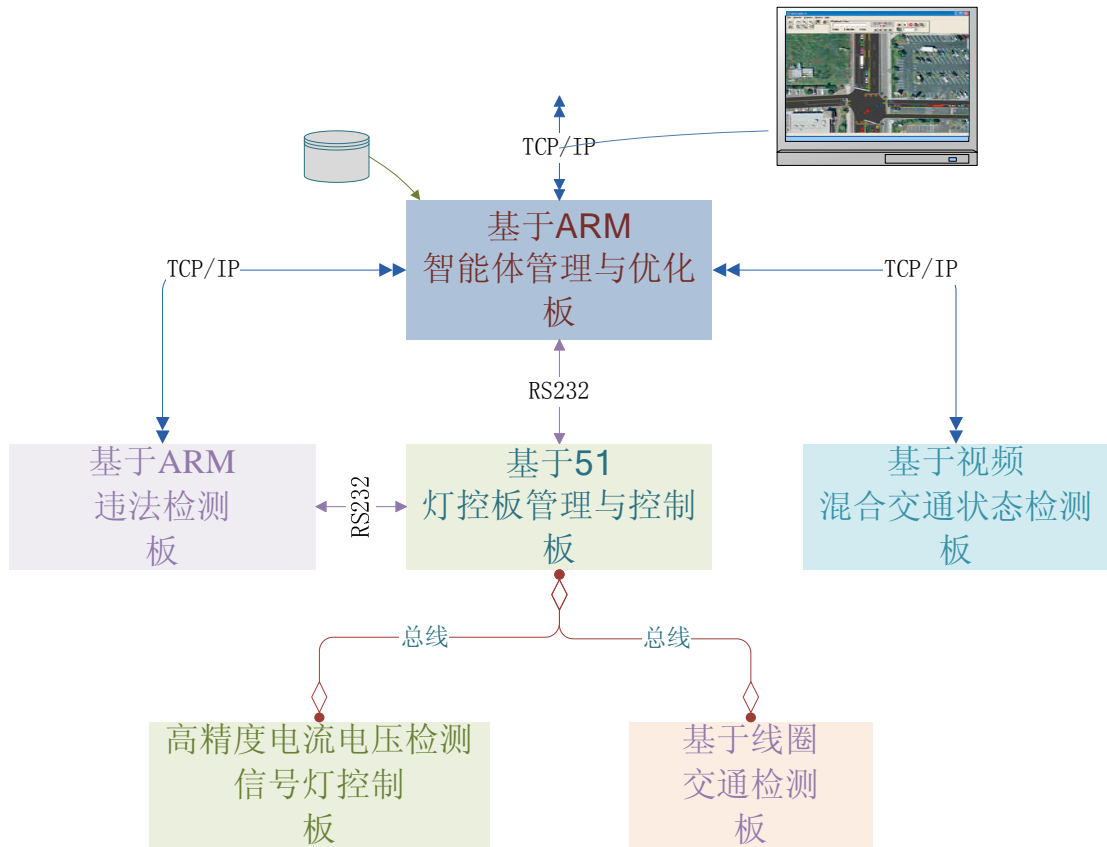


图2 信号机硬件结构图

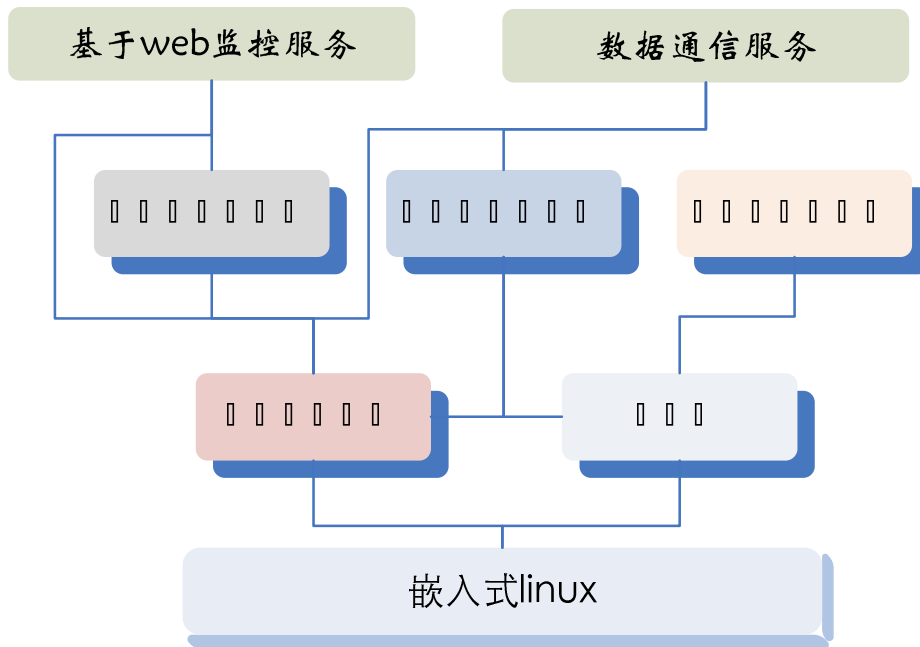


图3 信号机系统框架图

联系方式：
清华大学科技开发部

联系电话：010-62772847、62795599-131

Email: kfb@tsinghua.edu.cn

网址: <http://www.kfb.tsinghua.edu.cn>

版权声明： 本项目内容由清华大学科技开发部所有，未经许可不得转载。